

## 15. Класификација $h$ -изометрија

До сада смо закључили да је група  $h$ -изометрија хиперболичке равни подгрупа групе инверзивних трансформација. При том, свака директна  $h$ -изометрија може се представити као композиција две  $h$ -рефлексије, а свака индиректна је композиција до три  $h$ -рефлексије.

### Тврђење

Нека је  $A$   $h$ -тачка различита од центра апсолуте  $O$ . Тада постоји јединствена  $h$ -рефлексија  $S_l$  која слика  $A$  у  $O$ .

**Доказ.** Нека је  $l$   $h$ -права која не садржи тачку  $O$ , одређена кругом  $\tilde{T}$  са центром у  $C$  и координатом  $c = a + ib$ . Тада је  $S_l(O) = \frac{1}{\bar{c}}$ . Ако је  $A \neq O$   $h$ -тачка и  $w$  њена комплексна координата, следи да је  $c = \frac{1}{\bar{w}}$ , центар еуклидског круга  $\tilde{T}$  који одређује  $h$ -праву  $l$  такву да је  $S_l(A) = O$ .  $\square$

### Дефиниција

$h$ -права  $l$  такву да се  $h$ -рефлексијом  $S_l$  тачка  $A$  слика у  $B$  је  $h$ -симетрала дужи  $AB$ .

Дакле, ако је једна од тачака  $A$  и  $B$  центар апсолуте показали смо да постоји јединствена  $h$ -симетрала те дужи. Ако је  $S_q$  рефлексија којом се  $A$  слика у  $O$  а  $B$  у  $B_1$  и  $l_1$   $h$ -симетрала дужи  $OB_1$ , тада је  $h$ -права  $S_q(l)$  симетрала дужи  $AB$ . Зато важи следеће тврђење.

### Тврђење

Нека су  $A$  и  $B$  две разне  $h$ -тачке. Тада постоји јединствена  $h$ -симетрала дужи  $AB$ .

**Примедба** Ако је  $w$  комплексна координата тачке  $A \neq O$  тада је формула  $h$ -рефлексије којом се  $A$  слика у  $O$  дата са  $S_I(z) = \frac{\frac{1}{w}\bar{z}-1}{\bar{z}-\frac{1}{w}} = \frac{\frac{1}{w}\bar{z}-1}{\bar{z}-\frac{1}{w}}$  односно

$$S_I(z) = \frac{w \bar{z} - \bar{w}}{w \bar{z} - 1}. \quad (1)$$

Нека је  $\mathcal{I}$   $h$ -изометрија. Тада је  $\mathcal{I}$  рестрикција хомографије  $\tilde{\mathcal{I}}$ , односно антихомографије проширене еуклидске равни. Свака директна (односно индиректна) трансформација  $\tilde{\mathcal{I}}$  је одређена на јединствен начин сликама три тачке проширене еуклидске равни. Ако је тачка  $A$  са координатом  $z$  инваријантна за  $\tilde{\mathcal{I}}$ , директно добијемо и да је  $\psi_k(A) = A'$  са координатом  $\frac{1}{\bar{z}}$  инваријантна за  $\tilde{\mathcal{I}}$ .

## Индиректне $h$ -изометрије.

Потражимо инваријантне тачке индиректне  $h$ -изометрије  $\mathcal{I}$  и одговарајуће антихомографије. Нагласимо да уколико  $\tilde{\mathcal{I}}$  има бар једну инваријантну тачку  $A$  која не припада апсолути, тада је и  $\psi_k(A) \neq A$  такође инваријантна тачка.

Ако је  $z \in \mathbb{C}$  координата инваријантне тачке, тада је за  $a = |a|e^{i\alpha}$ ,  $z = |z|e^{i\phi}$  и  $b = b_1 + ib_2$

$$\begin{aligned} a\bar{z} - \bar{a}z &= \bar{b}|z|^2 - b, \\ 2\operatorname{Im} a\bar{z} &= b_1(|z|^2 - 1) - ib_2(|z|^2 + 1), \\ b_1(|z|^2 - 1) &= 0, \quad 2|z|\sin(\phi - \alpha) = \frac{b_2}{|a|}(|z|^2 + 1). \end{aligned} \quad (2)$$

1. Претпоставимо, прво да је  $b_1 = 0$  и покажимо да је тада дата трансформација  $h$ -рефлексија.

Наиме, ако је  $b = 0$ , онда је  $\mathcal{I}$  очигледно рефлексија у односу на праву кроз  $O$ .

Ако претпоставимо да је  $b \neq 0$  онда је трансформација  $\mathcal{I}$  дата са

$$z \mapsto \frac{-a/b\bar{z} - 1}{-\bar{b}/b\bar{z} - \bar{a}/b}, \quad (3)$$

па како је  $\operatorname{Re} b = 0$ , следи да је у питању  $h$ -рефлексија у односу на  $h$ -праву која припада еуклидском кругу са центром  $C(-\frac{a}{b})$ .

Обратно, ако је трансформација  $h$ -рефлексија, онда она има инваријантне  $h$ -тачке, за које важи да је  $|z| < 1$ , па из прве једнакости (2) следи да је  $b_1 = 0$ .

Дакле, показали смо да важи следеће тврђење.

### Тврђење

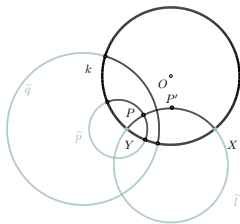
Нека је  $\mathcal{I}$  индиректна  $h$ -изометрија  $z \mapsto \frac{a\bar{z}+b}{b\bar{z}+a}$ . Тада:

- а)  $\mathcal{I}$  је рефлексивна ако и само ако је  $\operatorname{Re} b = 0$ ;
- б)  $\mathcal{I}$  је рефлексивна ако и само ако има бар једну инваријантну тачку.

2. Ако индиректна  $h$ -изометрија  $\mathcal{I}$  нема инваријантних  $h$ -тачака, тада је  $b_1 \neq 0$  и трансформација  $\mathcal{I}$  може имати инваријантне тачке само на апсолути  $k$ . Дакле тада је  $|z| = 1$ , а  $\sin(\phi - \alpha) = \frac{b_2}{|a|}$ .

За аргумент  $\phi$  имамо два решења  $\phi_1 = \arcsin\left(\frac{b_2}{|a|}\right) + \alpha$  и  $\phi_2 = \pi - \arcsin\left(\frac{b_2}{|a|}\right) + \alpha$ , односно постоје две инваријантне бесконачно далеке тачке  $X$  и  $Y$ .

Тада се и  $h$ -права  $l$  (ортогонална на апсолуту) одређена тачкама  $X$  и  $Y$  слика у себе.



Нека је  $P \in l$   $h$ -тачка и  $P' = \mathcal{I}(P)$ . Нека је  $p$   $h$ -права ортогонална на  $l$  у  $P$  и  $q$   $h$ -симетрала дужи  $PP'$ .  $h$ -рефлексива  $S_p$  слика праву  $l$  у себе, а  $h$ -полуправу  $PX$  у  $h$ -полуправу  $PY$ , па одговарајућа антихомологија слика тачку  $X$  у  $Y$  и обрнуто. Зато је композиција  $S_p \circ S_q \circ S_l$  рестрикција антихомологије која има инваријантне тачке  $X$  и  $Y$ , а при том слика тачку  $P$  у  $P'$  и даље је  $\mathcal{I} = S_p \circ S_q \circ S_l$ . Ову трансформацију зовећемо **клизајућом рефлексивом**  $\mathcal{G}_{l, PP'}$  дуж праве  $l$  за вектор  $\overrightarrow{PP'}$ .

**Директне  $h$ -изометрије.** Нека је  $\mathcal{I} = S_{l_2} \circ S_{l_1}$  директна  $h$ -изометрија. Ако је  $A$  инваријантна тачка хомологије  $\tilde{\mathcal{I}}$  онда је то и  $\psi_k(A)$ . Стога, ако трансформација  $\mathcal{I}$  нема инваријантних  $h$ -тачака, онда  $\tilde{\mathcal{I}}$  може имати инваријантне само тачке које припадају апсолути, при том не више од две.

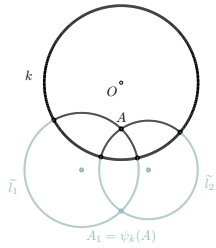
Ако се  $h$ -тачка  $A$  слика  $h$ -рефлексивом  $S_{l_1}$  у  $h$ -тачку  $A_1 \neq A$ , тада је  $l_1$   $h$ -симетрала дужи  $AA_1$ . Ако је  $S_{l_2}(A_1) = A$  тада је и  $l_2$   $h$ -симетрала дужи  $AA_1$  па је  $l_1 = l_2$ . Зато важи следеће тврђење.

### Тврђење

Ако су  $l_1$  и  $l_2$  разне  $h$ -праве тада је  $h$ -тачка  $A$  инваријантна за  $\mathcal{I} = S_{l_2} \circ S_{l_1}$  ако и само ако се  $l_1$  и  $l_2$  секу у  $A$ .

Сада ћемо, на основу међусобног положаја  $h$ -правих  $\tilde{l}_1$  и  $\tilde{l}_2$ , односно, на основу броја инваријантних тачака хомологије  $\tilde{\mathcal{I}}$  и њиховог положаја класификовати директне  $h$ -изометрије.

1. Ако је  $l_1 = l_2$ , онда је  $\mathcal{I}$  **идентичко пресликавање** или **коинциденција** и означавамо је  $\varepsilon$ . Све  $h$ -тачке су инваријантне.



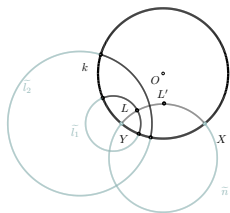
2. Ако неидентичка трансформација има бар једну инваријантну  $h$ -тачку  $A$ , онда се  $l_1$  и  $l_2$  секу у  $h$ -тачки  $A$ , а тачка  $\psi_k(A) = A'$  је инваријантна и за  $\tilde{\mathcal{I}}$ . Ако би  $\tilde{\mathcal{I}}$  поред ове две тачке имала још неку инваријантну тачку била би идентичко пресликавање. Зато не постоје ни бесконачно далеке инваријантне тачке.

Произвољна  $h$ -тачка  $X$  се трансформацијом  $\mathcal{I}$  слика у тачку  $X'$  такву да је угао  $\alpha$  између  $h$  правих  $AX$  и  $AX'$  једнак двоструком углу између  $h$ -правих  $l_1$  и  $l_2$ . Трансформацију  $\mathcal{I}$  називамо **централном ротацијом**, са центром  $A$  за угао  $\alpha$  и означавамо са  $\mathcal{R}_{A,\alpha}$ . Значи важи тврђење.

### Тврђење

Неидентичка директна  $h$ -изометрија  $\mathcal{I}$  је ротација ако и само ако  $\mathcal{I}$  има инваријантну бар једну  $h$ -тачку. Тада је та  $h$ -тачка јединствена инваријантна за  $\mathcal{I}$ .

3. Ако су  $X$  и  $Y$  две бесконачно далеке инваријантне тачке и  $n$   $h$ -права њима одређена, тада је  $n$  инваријантна за  $\mathcal{I}$ .

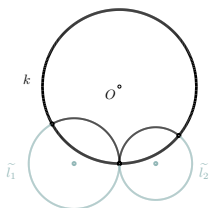


Нека је  $l_1$  ортогонална на  $n$  у  $L$  и нека је  $\mathcal{I}(L) = L_1$ , а  $h$ -права  $l_2$   $h$ -симетрала  $h$ -дужи  $LL_1$ . Тада је композиција  $S_{l_2} \circ S_{l_1}$  рестрикција хомографије којом се тачке  $X, Y, L$  сликају редом у  $X, Y$  и  $L_1$ , па је  $\mathcal{I} = S_{l_2} \circ S_{l_1}$ .  $h$ -праве  $l_1$  и  $l_2$  су хиперпаралелне. Трансформацију  $\mathcal{I}$  називамо **транслацијом** за вектор  $\overrightarrow{LL_1}$  и означавамо  $\tau_{\overrightarrow{LL_1}}$ .

Обратно, ако су  $l_1$  и  $l_2$  хиперпаралелне праве, ортогоналне на  $n$  и  $X$  и  $Y$  бесконачно далеке тачке праве  $n$ , тада  $\tilde{\mathcal{I}}$  неидентичка трансформација која слика тачке  $X$  и  $Y$  у себе, те је у питању транслација.

4. Уколико су праве  $l_1$  и  $l_2$  паралелне са заједничком бесконачно далеком тачком  $X$  тада је  $X$  инваријантна за  $\tilde{\mathcal{I}}$ .

Дакле не постоји трансформација  $\tilde{\mathcal{I}}$  без инваријантних тачака.



Уопштени кругови  $\tilde{l}_1$  и  $\tilde{l}_2$  се додирују у тачки  $X$ , те њихови центри припадају еуклидској правој која у  $X$  додирује  $k$ . Ако би постојала још нека бесконачно далека инваријантна тачка  $Y$ , тада би важило  $\psi_{\tilde{l}_1}(Y) = \psi_{\tilde{l}_2}(Y) = Y_1 \neq Y$ , па би центри  $\tilde{l}_1$  и  $\tilde{l}_2$  припадали правој која сече  $k$  у тачкама  $Y$  и  $Y_1$ . Зато трансформација  $\tilde{\mathcal{I}}$  има само једну бесконачно далеку инваријантну тачку.

$h$ -изометрија  $\mathcal{I}$  је **орицикличка ротација** односно **паралелно померање**. Означавамо га са  $\mathcal{R}_{X,L,L_1}$  где је  $L$  произвољна тачка, а  $L_1$  њена слика.

Покажимо да и у овом случају можемо  $\mathcal{R}$  да представимо као композицију  $S_{l_2} \circ S_{l_1}$ , где је  $l_2$  произвољна права са бесконачно далеком тачком  $X$ . Нека је  $L_1$  произвољна  $h$ -тачка  $h$ -праве  $l_2$  и  $L = \mathcal{R}^{-1}(L_1)$ , а  $l_1$   $h$ -симетрала дужи  $LL_1$ . Тада је композиција  $\mathcal{R} \circ S_{l_1}$  индиректна трансформација са бар једном инваријантном  $h$ -тачком  $L_1$ , па је у питању осна рефлексија  $S_q$ , где  $L_1 \in q$ .

Тада је  $\mathcal{R} = S_q \circ S_{l_1}$ . С обзиром да  $\tilde{\mathcal{R}}$  има само једну инваријантну тачку, бесконачно далеку  $X$ ,  $h$ -праве  $l_1$  и  $q$  су такође паралелне, са истом бесконачно далеком тачком  $X$ . Зато је  $q = l_2$  и  $\mathcal{R} = S_{l_2} \circ S_{l_1}$ .

**Пример** Нека су  $l_1$  и  $l_2$  две праве које се секу у  $O$  а редом одређују углове  $\theta_1$  и  $\theta_2$  са  $x_1$ -осом. Тада је  $S_{l_2} \circ S_{l_1} : z \mapsto e^{2i\theta_2}(e^{2i\theta_1}\bar{z}) = e^{2i(\theta_2-\theta_1)}z$ . Дакле,  $h$ -ротација око тачке  $O$  за дати угао је рестрикција еуклидске ротације за исти угао.

$h$ -изометрије хиперболичке равни:

изометрија	инв. $h$ -тачке	инв. б.д. тачке	директност
$\varepsilon$	све	све	ђ
$\tau_{\overrightarrow{LL_1}}$	$\emptyset$	$X, Y \in \overline{LL_1}$	ђ
$R_{A,\alpha}$	$A$	$\emptyset$	ђ
$R_{X,L,L_1}$	$\emptyset$	$X$	ђ
$S_p$	тачке праве $p$	$X, Y \in \tilde{p}$	–
$\mathcal{G}_{p,\overrightarrow{LL_1}}$	$\emptyset$	$X, Y \in \tilde{p}$	–